

## 功 动能定理

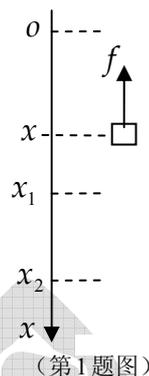
1. 建立如图所示坐标系,  $ox$  轴竖直向下为正方向。设第一次敲打后钉子从坐标原点  $o$  处打入到  $x_1 = 10\text{cm}$  处, 第二次敲打后从  $x_1$  处打入到  $x_2$  处;

铁锤敲打钉子瞬间, 铁锤和钉子构成的系统动量近似守恒:

$$Mv_0 = (m + M)v \Rightarrow \text{敲打后钉子的初速度大小: } v = \frac{M}{m + M}v_0,$$

由于钉子质量很小 ( $m \ll M$ ),  $\Rightarrow v \approx v_0$ , 即两次敲打后钉子获得相同的初速度  $v_0$ ;

钉子敲入木板过程中受到阻力  $f = -kx$  作用, 由于钉子质量很小, 忽略重力的影响。



在任一位置  $x$  处发生一小段位移  $dx$ , 方向沿  $x$  轴正方向向下, 阻力  $f = -kx$ , 方向向上,

则元功:  $dW = \vec{f} \cdot d\vec{r} = -kxdx$ ;

$$(1) \text{ 从原点 } o \text{ 到 } x_1 = 10\text{cm} \text{ 处, 阻力做功: } W_{f1} = \int_0^{x_1} -kxdx = 0 - \frac{1}{2}mv_0^2, \Rightarrow -\frac{1}{2}kx_1^2 = -\frac{1}{2}mv_0^2;$$

$$(2) \text{ 从 } x_1 \text{ 处打入到 } x_2 \text{ 处, 阻力做功: } W_{f2} = \int_{x_1}^{x_2} -kxdx = 0 - \frac{1}{2}mv_0^2, \Rightarrow -\frac{1}{2}k(x_2^2 - x_1^2) = -\frac{1}{2}mv_0^2;$$

$$\text{由 (1) (2) 得 } -\frac{1}{2}k(x_2^2 - x_1^2) = -\frac{1}{2}kx_1^2, \Rightarrow x_2^2 = 2x_1^2, \Rightarrow x_2 = \sqrt{2}x_1;$$

那么第二次敲入深度为:  $\Delta x = x_2 - x_1 = (\sqrt{2} - 1)x_1 = (1.41 - 1) \times 1.00\text{cm} = 0.41\text{cm}$ . 本题选 (A)

2. 物体在提升过程中受到提升力  $F$  (方向竖直向上) 和重力  $mg$  (方向竖直向下) 作用,

由质点动能定理, 质点所受外力做功之和等于质点动能的增量:  $W_F - mgh = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}mv_0^2$ ,

$$\Rightarrow \text{提升力所做的功: } W_F = mgh + \frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}mv_0^2, \quad \text{本题选 (D)}$$

可知, 若物体匀速提升,  $W_F = mgh$ ; 若物体加速提升,  $v > v_0$ ,  $W_F > mgh$ ; 若物体减速提升,  $W_F < mgh$ .

3. 由图, 子弹的阻力大小与进入深度  $x$  的关系:  $F = \begin{cases} 1000000x(\text{N}) & (0 \leq x < 0.02\text{m}) \\ 20000\text{N} & (x \geq 0.02\text{m}) \end{cases}$ , 方向与运动方向相反;

可先讨论子弹从  $x_0 = 0$  到  $x_1 = 0.02\text{m}$  的过程, 阻力做负功:  $W_{F1} = -\int_0^{0.02} 1000000xdx = -200\text{J}$ ;

$$\text{又已知子弹的初动能: } E_{k0} = \frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2} \times 0.02 \times (200)^2 = 400\text{J},$$

$$\text{由动能定理: } W_{F1} = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}mv_0^2 \Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}mv_0^2 + W_{F1} = 400\text{J} - 200\text{J} = 200\text{J},$$

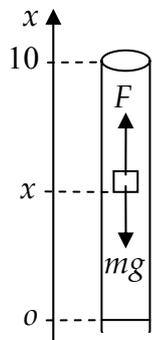
$$\Rightarrow \text{子弹的末动能: } \frac{1}{2}mv^2 = 200\text{J} > 0, \text{ 即子弹进入墙壁的深度将超过 } x_1 = 0.02\text{m};$$

设子弹进入墙壁的深度为  $x$  ( $x > 0.02\text{m}$ ), 此过程中阻力做功:  $W_{Fx} = -200 + [-20000 \times (x - 0.02)]$ ,

$$\text{由动能定理: } W_{Fx} = 0 - \frac{1}{2}mv_0^2 \Rightarrow -200 + [-20000 \times (x - 0.02)] = -400$$

$$\Rightarrow \text{子弹进入墙壁的深度: } x = 0.03\text{m} = 3\text{cm}. \quad \text{本题选 (A)}$$

4. 建立如图所示  $ox$  轴，竖直向上为  $x$  轴正方向，取水面处为坐标原点  $o$ ；当桶离开水面到达位置  $x$  处时，水的质量为  $m = 10 - 0.2x$ ，水的重力为  $mg = (10 - 0.2x)g$ ，方向竖直向下；在拉力作用下，桶匀速上升，则在位置  $x$  处，拉力  $F = mg = (10 - 0.2x)g$ ，方向竖直向上；



(第4题图)

人的拉力做功： $W_F = \int_0^{10} F dx = \int_0^{10} (10 - 0.2x)g dx = (100 - 0.1 \times 100)g = 90g$ ，

若取  $g = 9.8 \text{ m/s}^2$ ， $W_F = 90g = 90 \times 9.8 = 882 \text{ J}$ ；若取  $g = 10 \text{ m/s}^2$ ， $W_F = 900 \text{ J}$ 。

5. (1) 以弹簧原长  $o'$  处为弹性势能和重力势能的零点，

则由图在  $o$  处重力势能： $E_{Po} = -mgx_0$ ，( $o$  点在重力势能零点下方  $x_0$  处)

又由  $o'$  点处重力势能为： $E_{Po'} = 0$ ，则  $o$  和  $o'$  两点间的重力势能差： $E_{Po} - E_{Po'} = -mgx_0$ ；

在  $o$  点处弹性势能： $E_{Ko} = \frac{1}{2}kx_0^2$ ，( $o$  点相对弹簧原长的形变为  $x_0$ )

又重物在  $o$  点处平衡， $mg = kx_0 \Rightarrow$  在  $o$  处弹性势能： $E_{Ko} = \frac{1}{2}kx_0^2 = \frac{1}{2}mgx_0$ ，

又由弹簧原长  $o'$  处弹性势能： $E_{Ko'} = 0$ ，则  $o$  和  $o'$  两点间的弹性势能差： $E_{Ko} - E_{Ko'} = \frac{1}{2}mgx_0$ ；

在  $o$  处总势能： $E_{Po} + E_{Ko} = -mgx_0 + \frac{1}{2}mgx_0 = -\frac{1}{2}mgx_0$ ；

- (2) 以平衡位置  $o$  处为弹性势能和重力势能的零点，

则由图在  $o'$  处重力势能： $E_{Po'} = mgx_0$ ，( $o'$  点在重力势能零点上方  $x_0$  处)

由  $o$  点处重力势能为： $E_{Po} = 0$ ，则  $o$  和  $o'$  两点间的重力势能差： $E_{Po} - E_{Po'} = -mgx_0$ ；(不变)

**注意：空间某一点的势能大小与势能零点的选择有关，但空间两点之间的势能差与势能零点的选择无关。**

同理，当  $o$  处弹性势能  $E_{Ko} = 0$  时， $o$  和  $o'$  两点间的弹性势能差保持不变： $E_{Ko} - E_{Ko'} = \frac{1}{2}mgx_0$ ，

$\Rightarrow E_{Ko'} = E_{Ko} - \frac{1}{2}mgx_0 = 0 - \frac{1}{2}mgx_0 \Rightarrow$  在  $o'$  处弹性势能： $E_{Ko'} = -\frac{1}{2}mgx_0$ ；

在  $o'$  处总势能： $E_{Po'} + E_{Ko'} = mgx_0 - \frac{1}{2}mgx_0 = \frac{1}{2}mgx_0$ 。

6. 由功的定义： $W = \int_i^f \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_i^f (2y^2\vec{i} + 3x\vec{j}) \cdot (dx\vec{i} + dy\vec{j}) = \int_i^f 2y^2 dx + 3x dy$ ，

(1) 由图，在路径  $oa$  上， $y = 0$ ， $dy = 0$ ， $0 \leq x \leq 3$ ，功： $W_{oa} = \int_0^3 2y^2 dx + 3x dy = 0$ ；

(2) 在路径  $ab$  上， $x = 0$ ， $dx = 0$ ， $0 \leq y \leq 2$ ，功： $W_{ab} = \int_0^2 2y^2 dx + 3x dy = \int_0^2 (9 dy) = 18$ ；

(3) 在路径  $ob$  上， $y = \frac{2}{3}x$ ， $dy = \frac{2}{3}dx$ ， $0 \leq x \leq 3$ ，功： $W_{ob} = \int_0^3 2y^2 dx + 3x dy = \int_0^3 (\frac{8}{9}x^2 dx + 2x dx) = 17$ ；

(4) 在路径  $ocbo$  上，其中：在  $oc$  上， $x = 0$ ， $dx = 0$ ， $0 \leq y \leq 2$ ；在  $cb$  上， $y = 2$ ， $dy = 0$ ， $0 \leq x \leq 3$ ；

在  $bo$  上， $y = \frac{2}{3}x$ ， $dy = \frac{2}{3}dx$ ， $0 \leq x \leq 3$ ，

功： $W_{ocbo} = \int_0^2 0 + \int_0^3 8 dx + \int_3^0 (\frac{8}{9}x^2 dx + 2x dx) = 7$ 。

7. (1) 在光滑水平面上, 子弹和沙箱构成的系统在水平方向不受外力, 系统在水平方向动量守恒。如图, 设子弹和沙箱共同运动时速度大小为  $v$ ,

$$\text{则 } mv_0 = (m+M)v \Rightarrow v = \frac{mv_0}{m+M},$$

$$\text{子弹入射前系统的机械能: } E_1 = \frac{1}{2}mv_0^2 + 0 = \frac{1}{2}mv_0^2, \text{ (初始沙箱静止)}$$

$$\text{子弹和沙箱共同运动时系统的机械能: } E_2 = \frac{1}{2}(m+M)v^2 = \frac{m^2v_0^2}{2(m+M)},$$

$$\text{系统损失的机械能: } \Delta E = E_1 - E_2 = \frac{mMv_0^2}{2(m+M)}.$$

(2) 建立地面参照系, 设当子弹在沙箱内移动距离为  $l$  时, 沙箱在水平方向移动距离为  $s$ , 此时子弹和沙箱达到共同运动速度  $v$ , 如图。

$$\text{沙箱对子弹的平均阻力 } F \text{ 做负功: } W_{F \rightarrow \text{子弹}} = -F(s+l),$$

$$\text{子弹对沙箱的反作用力 } F \text{ 做正功: } W_{F \rightarrow \text{沙箱}} = Fs,$$

由质点系动能定理, 系统合外力为零时, 系统内力做功之和等于质点系动能的改变:

$$W_{F \rightarrow \text{子弹}} + W_{F \rightarrow \text{沙箱}} = E_2 - E_1 \Rightarrow -F(s+l) + Fs = -\frac{mMv_0^2}{2(m+M)} \Rightarrow -Fl = -\frac{mMv_0^2}{2(m+M)},$$

$$\Rightarrow \text{子弹受到的平均阻力: } F = \frac{mMv_0^2}{2(m+M)l}.$$

8. (1) 弹力:  $F = -(4x + 6x^2)$ , 其中负号表示弹力方向与伸长  $x$  的方向相反,

$$\text{弹力做功: } W_F = \int_{0.5}^1 -(4x + 6x^2)dx = -3.25\text{J},$$

所以在此过程中外力克服弹力做功为:  $W = 3.25\text{J}$ ;

$$(2) \text{由质点动能定理, 弹力做功: } W'_F = \int_1^{0.5} -(4x + 6x^2)dx = E_k - E_{k0} \Rightarrow 3.25\text{J} = \frac{1}{2}mv^2 - 0,$$

$$\Rightarrow \text{物体的速率: } v = \frac{\sqrt{13}}{2}\text{m/s} = 1.8\text{m/s}.$$

9. 由质点动能定理:  $W_{\text{重力}} + W_{\text{阻力}} = 0 - \frac{1}{2}mv_0^2 \Rightarrow -mgH + (-fH) = -\frac{1}{2}mv_0^2 \Rightarrow fH = \frac{1}{2}mv_0^2 - mgH,$

$$\Rightarrow \text{空气阻力: } f = \frac{mv_0^2}{2H} - mg = 1\text{N}. \text{ (取 } g = 10\text{m/s}^2 \text{)}$$

10. 已知运动方程:  $\vec{r} = a\cos\omega t\vec{i} + b\sin\omega t\vec{j} \Rightarrow \text{速度: } \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = -a\omega\sin\omega t\vec{i} + b\omega\cos\omega t\vec{j},$

$$(1) \text{在 A 点 } (a, 0), \begin{cases} x = a\cos\omega t = a \\ y = b\sin\omega t = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \cos\omega t = 1 \\ \sin\omega t = 0 \end{cases}, \Rightarrow \text{A 点速度: } \vec{v}_A = b\omega\vec{j}, \text{ 速率: } v_A = b\omega,$$

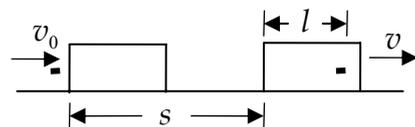
$$\text{A 点动能: } E_{kA} = \frac{1}{2}mv_A^2 = \frac{1}{2}mv_{Ay}^2 = \frac{1}{2}mb^2\omega^2;$$

$$\text{在 B 点 } (0, b), \begin{cases} x = a\cos\omega t = 0 \\ y = b\sin\omega t = b \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \cos\omega t = 0 \\ \sin\omega t = 1 \end{cases}, \Rightarrow \text{B 点速度: } \vec{v}_B = -a\omega\vec{i}, \text{ 速率: } v_B = a\omega,$$

$$\text{B 点动能: } E_{kB} = \frac{1}{2}mv_B^2 = \frac{1}{2}mv_{Bx}^2 = \frac{1}{2}ma^2\omega^2;$$

$$(2) F_x \text{ 做功: } W_{F_x} = \int_A^B F_x dx = \int_A^B ma_x dx = \int_A^B m \frac{dv_x}{dt} dx = \int_A^B mv_x dv_x = \frac{1}{2}mv_{Bx}^2 - \frac{1}{2}mv_{Ax}^2 = \frac{1}{2}ma^2\omega^2;$$

$$\text{同理, } F_y \text{ 做功: } W_{F_y} = \int_A^B F_y dy = \frac{1}{2}mv_{By}^2 - \frac{1}{2}mv_{Ay}^2 = -\frac{1}{2}mb^2\omega^2.$$



(第 7 题图)